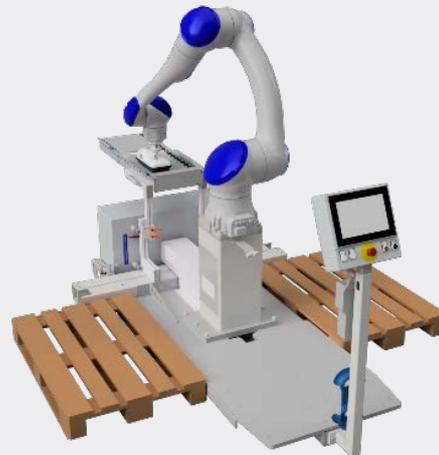


## CPA-20 Cobot Palettierer

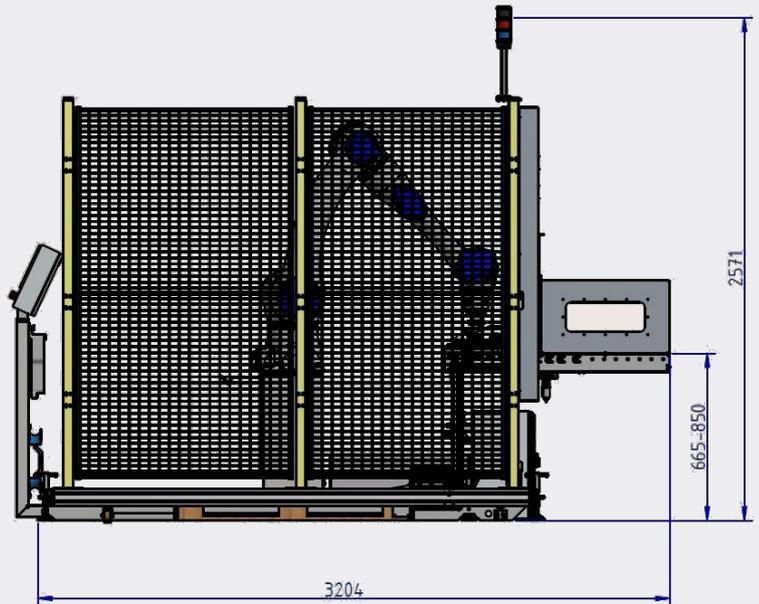
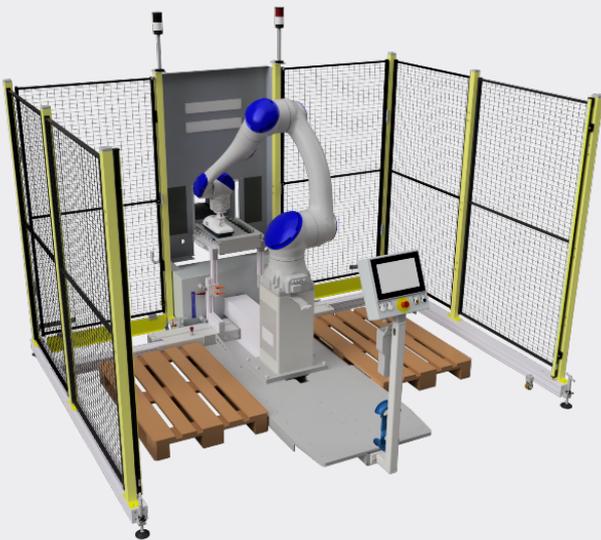
6-Achs-Roboter für dynamisches Palettieren und Depalettieren auf bis zu 2 Paletten



### Technische Spezifikationen

<b>Produkte</b>		Kartons, Boxen, Trays, Papierstapel, Zeitschriften und andere Gebinde
<b>System</b>		6-Achs-Roboter geeignet für die Mensch-Roboter-Kollaboration ohne fest installierten Schutzzaun; bietet höchste Sicherheit durch Kraft- und Momentüberwachung in allen Gelenken
<b>Produktbreite</b>		100 – 300 mm (optional auch größer)
<b>Produktlänge</b>		100 – 600 mm
<b>Produkthöhe</b>		50 – 600 mm
<b>Traglast</b>	max.	18 kg, abhängig vom Greifwerkzeug
<b>Palettenformat</b>		800 x 1200 mm, 1000 x 1200 mm (max.), Sondergrößen auf Anfrage
<b>Palettenhöhe</b>	max.	ca. 1800 mm einschl. Palette
<b>Höhe Leerpalette</b>		130 mm (min.) – 150 mm (max.)
<b>Geschwindigkeit</b>	max.	6 Zyklen/Min. im Cobot-Modus (ohne Schutzvorrichtung)
	max.	11 Zyklen/Min. im Robot-Modus (mit Schutzvorrichtung)
<b>Wiederholgenauigkeit</b>		+/-0,05 mm
<b>Reichweite</b>	max.	1700 mm
<b>Maschinenbauweise</b>		kompakte Stahlschweißkonstruktion
<b>Antrieb</b>		6 gesteuerte Servoachsen
<b>Spannung</b>		1,5 kVA bei 380-440 V / NPE, 50 Hz.
<b>Absicherung</b>		3 x 16 A, träge
<b>Luftdruck</b>	min.	6 bar
<b>Luftverbrauch</b>		abhängig vom Greifwerkzeug
<b>Steuerung</b>		IPC mit Palettierprogramm RobAdmin als Konfigurationsoberfläche zur Einstellung der Paket- & Palettengrößen
<b>Sicherheit</b>		Sicherheitsstandards – Applikationen für Industrieroboter: DIN EN ISO 10218-1 (5.10.5 Leitungs- und Kraftbegrenzung)

Die angegebenen Daten stehen in wechselseitiger Abhängigkeit zu Produktabmessungen, Palettenformat, Palettenhöhe und Geschwindigkeit.



## Transport-Abmessungen

